

Beitrag

Chuy, Stanislav; Ilin, Igor; Jahn, Carlos; Devezas, Tesselano (2022): Northern Sea Route Development Concept. In: Igor Ilin, Tesselano C. Devezas und Carlos Jahn (Hg.): Arctic Maritime Logistics. The Potentials and Challenges of the Northern Sea Route. Cham: Springer International Publishing; Imprint Springer (Springer eBook Collection), S. 1–16.

Ilin, Igor; Maydanova, Svetlana; Kersten, Wolfgang; Jahn, Carlos; Weigell, Jürgen (2022): Digitalization of Global Container Shipping Lines. In: Igor Ilin, Tesselano C. Devezas und Carlos Jahn (Hg.): Arctic Maritime Logistics. The Potentials and Challenges of the Northern Sea Route. Cham: Springer International Publishing; Imprint Springer (Springer eBook Collection), S. 137–158.

Jahn, Carlos; Nellen, Nicole (2022): Smart Port Concept: Strategic Development, Best Practices, Perspectives of Development. In: Igor Ilin, Tesselano C. Devezas und Carlos Jahn (Hg.): Arctic Maritime Logistics. The Potentials and Challenges of the Northern Sea Route. Cham: Springer International Publishing; Imprint Springer (Springer eBook Collection), S. 81–93. Online verfügbar unter <https://www.springerprofessional.de/en/smart-port-concept-strategic-development-best-practices-perspect/20204960>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Kastner, Marvin; Grasse, Ole; Jahn, Carlos (2022): Container Flow Generation for Maritime Container Terminals. In: Michael Freitag, Aseem Kinra, Herbert Kotzab und Nicole Megow (Hg.): Dynamics in Logistics. Cham: Springer International Publishing (Lecture Notes in Logistics), S. 133–143. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/87ea1786-8039-4b4a-a271-761edbb8b494/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Nakilcioglu, Emin; Rendel, Anisa Rizvanolli und Olaf (2022): Workload Forecasting of a Logistic Node Using Bayesian Neural Networks. In: Wolfgang Kersten, Carlos Jahn, Thorsten Blecker und Christian M. Ringle (Hg.): Changing tides. The new role of resilience and sustainability in logistics and supply chain management : innovative approaches for the shift to a new era. 1st edition. Berlin: epubli GmbH (Proceedings of the Hamburg International Conference of Logistics, 33). Online verfügbar unter https://www.researchgate.net/publication/365265153_Workload_Forecasting_of_a_Logistic_Node_Using_Bayesian_Neural_Networks, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Oeffner, Johannes; Schneider, Vincent (2022): Monitoring of ship emissions to enforce environmental regulations. The SCIPPER project. In: S. Hausberger, S. Minarik und Georgios Fontaras (Hg.): Proceedings of the 24th International Transport and Air Pollution (TAP) Conference. Luxembourg: Publications Office of the European Union (Conferences and Workshops report).

Oeffner, Johannes; Schneider, Vincent; Weisheit, Jonathan; Verbeek, Ruud (2022): Real Sailing Emissions' for maritime vessels using sensors and satellite data transmission. In: Proceedings of the 24th International Transport and Air Pollution (TAP) Conference, Bd. 23, 218–227. Online verfügbar unter <https://publications.jrc.ec.europa.eu/repository/handle/JRC126978>, zuletzt geprüft am 23.03.2023.

Rose, Hendrik; Lange, Ann-Kathrin; Hinckeldeyn, Johannes; Jahn, Carlos; Kreutzfeldt, Jochen (2022): Investigating the Requirements of Automated Vehicles for Port-internal Logistics of Containers. In: Michael Freitag, Aseem Kinra, Herbert Kotzab und Nicole Megow (Hg.): Dynamics in Logistics. Cham: Springer International Publishing (Lecture Notes in Logistics), S. 179–190. Online verfügbar unter <https://link.springer.com/book/10.1007/978-3-031-05359-7>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schneider, Vincent; Au, Ching Nok; Budak, Akif; Oeffner, Johannes (2022): The Development of a Battery Hot Swap Prototype for Use on the Autonomous Surface Vehicle SeaML:SeaLion. In: Betram Volker (Hg.): 14th Symposium on High-Performance Marine Vehicles, HIPER'22.

Zantopp, Nico; Delea, Cosmin; Ghorab, Mahmoud; Schneider, Vincent; Oeffner, Johannes (2022): Underwater localization for autonomous inspection of ship hulls by sensor fusion of data from a small-scale ASV and ROV. In: In-Port Inspection & Cleaning Conference 2022 - Proceedings, S. 12–19.

Zantopp, Nico; Delea, Cosmin; Ghorab, Mahmoud; Schneider, Vincent; Oeffner, Johannes (2022): Underwater localization for autonomous inspection of ship hulls by sensor fusion of data from a small-scale ASV and ROV. In: PortPic Conference Proceedings, S. 12–19.

Buch (Monographie)

Fiedler, Ralf; Schmelzer, Philipp; Küchle, Julius; Willrodt, Sina; Bosse, Claudia; Kirsch, Daniela; Müller, Philipp (2022): Machbarkeitsstudie Water Cargo Barge (WaCaBa) - Annexe. Hamburg: Fraunhofer Publica.

Rizvanolli, Anisa (2022): The ship crew scheduling problem with rest hours constraints. Dissertation. Unter Mitarbeit von Carlos Jahn und Anusch Taraz: Fraunhofer Verlag (Innovations for maritime logistics, vol. 9).

Buch (Sammelwerk)

In-Port Inspection & Cleaning Conference 2022 - Proceedings (2022).

PortPic Conference Proceedings (2022).

Proceedings of the 24th International Transport and Air Pollution (TAP) Conference (2022).

Freitag, Michael; Kinra, Aseem; Kotzab, Herbert; Megow, Nicole (Hg.) (2022): Dynamics in Logistics. Cham: Springer International Publishing (Lecture Notes in Logistics).

Hausberger, S.; Minarik, S.; Fontaras, Georgios (Hg.) (2022): Proceedings of the 24th International Transport and Air Pollution (TAP) Conference. Luxembourg: Publications Office of the European Union (Conferences and Workshops report).

Ilin, Igor; Devezas, Tessaleno C.; Jahn, Carlos (Hg.) (2022): Arctic Maritime Logistics. The Potentials and Challenges of the Northern Sea Route. Cham: Springer International Publishing; Imprint Springer (Springer eBook Collection).

Kersten, Wolfgang; Jahn, Carlos; Blecker, Thorsten; Ringle, Christian M. (Hg.) (2022): Changing tides. The new role of resilience and sustainability in logistics and supply chain management : innovative approaches for the shift to a new era. Technische Universität Hamburg. 1st edition. Berlin: epubli GmbH (Proceedings of the Hamburg International Conference of Logistics, 33). Online verfügbar unter <http://nbn-resolving.de/urn:nbn:de:gbv:830-882.0200445>.

Volker, Betram (Hg.) (2022): 14th Symposium on High-Performance Marine Vehicles, HIPER'22.

Volker, Betram (Hg.) (2022): 14th Symposium on High-Performance Marine Vehicles, HIPER'22.

Bericht / Report

Rizvanolli, Anisa; Rubbert, Sebastian (2022): Quantum Computing in Maritime Logistics. Hg. v. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg. Online verfügbar unter <https://www.cml.fraunhofer.de/en/press/studies/white-paper-quantum-computing-in-maritime-logistics.html>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schmitz, Oliver (2022): I2Panema Smart Ferry - Echtzeitprognosen im wasserseitigen Personennahverkehr. Hg. v. Fraunhofer Allianz Verkehr. Fraunhofer Allianz Verkehr.

Tagungsband

Jahn, Carlos; Krüger, Stephan; Schulze, Marius (Hg.) (2022): Potential of Container Terminal Operations for RoRoTerminals. Epubli. Unter Mitarbeit von TUHH Universitätsbibliothek, Wolfgang Kersten, Carlos Jahn, Thorsten Blecker und Christian M. Ringle. HICL. Hamburg.

Jahn, Carlos; Mishra, Neermegha; Kastner, Marvin (Hg.) (2022): Marine Communication for Shipping: Using Ad-Hoc Networks at Sea. Epubli. Unter Mitarbeit von TUHH Universitätsbibliothek, Wolfgang Kersten, Carlos Jahn, Thorsten Blecker und Christian M. Ringle. HICL. Hamburg.

Lange, Ann-Kathrin; Nellen, Nicole; Jahn, Carlos (Hg.) (2022): Truck appointment systems : how can they be improved and what are their limits? Epubli. Unter Mitarbeit von TUHH Universitätsbibliothek, Wolfgang Kersten, Carlos Jahn, Thorsten Blecker und Christian M. Ringle. HICL. Hamburg.

Vortrag

Banken, Elisabeth (29.-30.09.22): AIRCOAT – Flying on Water. Rendezvous de Concarneau. Concarneau, 29.-30.09.22.

Banken, Elisabeth (2022): Von der Natur lernen: bionisches Knowhow für die maritime Wirtschaft. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 29.04.2022. Online verfügbar unter <https://youtu.be/LH6T-eNJwBg>, zuletzt geprüft am 06.03.2023.

Banken, Elisabeth (2022): Remote Ship Hull Inspection using a Robotic Crawler. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 03.06.2022. Online verfügbar unter <https://youtu.be/ilduKjbuq9k>, zuletzt geprüft am 06.03.2023.

Banken, Elisabeth; Schneider, Vincent; Oeffner, Johannes (12.-14.09.22): Remote Ship Hull Inspection using a Robotic Crawler. PortPIC. PortPIC, 12.-14.09.22.

Bosma, Celien; Rizvanolli, Anisa (2022): SCEDAS® Voyage Management. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML, 25.02.2022. Online verfügbar unter <https://youtu.be/HZhbFBx2WGo>, zuletzt geprüft am 06.03.2023.

Delea, Cosmin (2022): Trajectory Tracking of an Underactuated Unmanned Surface Vehicles (USVs) using Robust Velocity Control. Intelligent Transport Systems POSNAV 2022. Berlin, 03.-04.2022.

Grundmann, Robert: Augmented Reality Webinar. Nautical Institute. Nautical Institute.

Grundmann, Robert (2022): Forschungsprojekt BEYOND. Inside DIN. Inside DIN. Hamburg, 16.05.2022.

Grundmann, Robert (2022): RoboTug – results of field trials. Autonomous Ship Expo. Autonomous Ship Expo. Amsterdam, NL, 21.06.2022.

Grundmann, Robert (2022): Connected Simulation and future developments based on the experience of the EMSN network. SIMREC Seminar, 22.11.2022.

Jahn, Carlos: Digital Transformation - Impacts of Ship Operation 4.0. CIMAC Circle SMM 2022. CIMAC Circle SMM 2022.

Jahn, Carlos: How green is maritime logistics. LANXESS Sustainability Community. LANXESS Sustainability Community.

Jahn, Carlos (2022): Ist autonome Schifffahrt nachhaltig? Rotary-Club Hamburg Hafencity. Rotary-Club Hamburg Hafencity. Hamburg, 19.05.2022.

Jahn, Carlos (2022): H2-Logistik abseits der Pipeline: Konzepte und Lösungsansätze für die Seehafen-Hinterlandlogistik für Wasserstoff. 30. Hamburger Logistik-Kolloquium, Hamburg. 30. Hamburger Logistik-Kolloquium, Hamburg. Hamburg, 30.06.2022.

Jahn, Carlos (2022): Digital Transformation in Maritime Logistics. German-Finnish Port Day 2022. German-Finnish Port Day 2022. Hamburg, 08.09.2022.

Jahn, Carlos; Nellen, Nicole; Lange, Ann-Kathrin (2022): Potentials of direct container transshipment at container terminals. Hamburg International Conference of Logistics (HICL). Hamburg International Conference of Logistics (HICL). Hamburg, 21.09.2022.

Klöver, Steffen (2022): Optimierung im Containerhandling - Bilderkennung von Zustand und Schäden. Maritime Innovation Update. Fraunhofer-Allianz Verkehr Digital Session, 17.02.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=DGxFXErIUJE>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Klöver, Steffen (2022): Optimierung im Containerhandling - Bilderkennung von Zustand und Schäden. Fraunhofer-Allianz Verkehr Digital Session. Fraunhofer-Allianz Verkehr Digital Session, 17.02.2022. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/36d1d727-f7fe-4f4c-bb62-e02cec1ee6f8/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Klöver, Steffen (2022): Automatische Schadensidentifikation von Seecontainern mittels Computer Vision und ML. Maschinelles Lernen in der maritimen Logistik. MLE Days 2022. Hamburg, 15.09.2022. Online verfügbar unter <https://www.mle-days.hamburg/session6.html>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Klöver, Steffen (2022): Forschungsprojekt COOKIE - COntainerdienstleistungen Optimiert durch Künstliche Intelligenz. MLE-Days 2022. MLE-Days 2022. Hamburg, 15.09.2022. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/fb85d8f1-d5a0-453a-b4c7-40dc3c384ece/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Martius, Christoph (2022): Forecasting worldwide empty container availability with machine learning techniques. World of Shipping Conference 2022. World of Shipping Conference 2022. Portugal, 27.01.2022.

Martius, Christoph (2022): Mit Big Data Analytics durch die Supply-Chain-Krise. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 22.02.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=qT7Uaamjzpg>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Nakilcioglu, Emin (2022): Automatic Speech Recognition with Localization for Maritime Radio Communications. Autonomous Ship Expo 2022. Autonomous Ship Expo 2022. Amsterdam, NL, 20.06.2022.

Nakilcioglu, Emin (2022): ML zur Spracherkennung von Seefunk mit Sender-Lokalisierung durch Funkortung. Maschinelles Lernen in der maritimen Logistik. MLE Days 2022. Hamburg, 15.09.2022. Online verfügbar unter <https://www.mle-days.hamburg/session6.html>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Nellen, Nicole; Lange, Ann-Kathrin; Jahn, Carlos (2022): Potentials of direct container transshipment at container terminals. Epubli. TUHH Universitätsbibliothek; Kersten, Wolfgang; Jahn, Carlos; Blecker, Thorsten; Ringle, Christian M., 08.11.2022.

Oeffner, Johannes: AIRCOAT EU Project – Air induced friction reducing ship coating. SMM Hamburg. SMM Hamburg. Hamburg.

Oeffner, Johannes (2022): AIRCOAT EU Project – Air induced friction reducing ship coating. LEC Sustainable Shipping Technologies Forum 2022. LEC Sustainable Shipping Technologies Forum 2022. Hamburg, 06.09.2022. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/9a34fc9f-d59e-461f-b4a8-399081624cfd/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Oeffner, Johannes (2023): Innovative Hull Coating – AIRCOAT Project Results. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 01.08.2023. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=pEpMvcJmK4M>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Rizvanolli, Anisa (2023): Besatzungsplanung 2.0 Flottenweite Personalplanung Optimierte. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 14.04.2023. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=Q2-GWuflQLQ>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Rizvanolli, Anisa (2023): Crew scheduling, but optimized. SMM Hamburg. SMM Hamburg. Hamburg, 06.09.2023. Online verfügbar unter <https://www.smm-hamburg.de/platform/SM22/event/crew-scheduling-but-optimized@61983>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Rizvanolli, Anisa; Rendel, Olaf (2022): Datenplattformen in der Maritimen Logistik. Maritime Cluster Norddeutschland. Fachgruppentreffen IKT. Hamburg, 18.05.2022. Online verfügbar unter <https://www.maritimes-cluster.de/maritimer-kalender/jahrestreffen-der-fachgruppe-ikt/>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Rizvanolli, Anisa; Stroeber, Uwe (2022): Optimierte Crew- und Wartungsplanung an Bord mithilfe von SCEDAS®. Maritime Innovation Insights 2022. Maritime Innovation Insights 2022. Hamburg, 05.05.2022. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/83c45fd8-1b01-4432-84cd-0d512bbc1b28/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schmitz, Oliver (2022): Smart Ferry – Ankunftszeitprognose im wasserseitigen Personennahverkehr. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 14.04.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=er5fkE06yto>, zuletzt geprüft am 20.03.2022.

Schmitz, Oliver (2022): Flexible und kollaborative Zeitfensterbuchung in Containerterminals - Vorstellung Projekt FLEXIKING. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 10.10.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=g5o2z9ixDjc>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schneider, Vincent (2022): Biomimetics and Rapid Prototyping for Space Debris Removal. International Conference for Advanced Manufacturing. International Conference for Advanced Manufacturing. Paris, 07.03.2022.

Schneider, Vincent (2022): The Battery Hot Swap System for continuous port infrastructure inspection. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 01.08.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=Ee5QEMixesc>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schneider, Vincent (2022): Application of Additive Manufacturing in Maritime Research - from Emission Monitoring to Space Debris Removal. SMM Hamburg. SMM Hamburg. Hamburg, 07.09.2022.

Schneider, Vincent (2022): Application of Additive Manufacturing in Maritime Research - from Emission Monitoring to Space Debris Removal. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 23.11.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=EPI68C5B91w>, zuletzt geprüft am 20.03.2022.

Willrodt, Sina (2023): Der Einfluss von Pre-Gates auf die JIT-Ankunft von LKW an RoRo-Terminals. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 26.09.2023. Online verfügbar unter https://www.youtube.com/watch?v=_49LZH9Trg, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Zantopp, Nico (2022): Obstacle Avoidance in Port Environments. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 02.01.2022. Online verfügbar unter https://www.youtube.com/watch?v=B_6EXLqEPp8, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Zantopp, Nico (2022): Schiffsrumpfinspektion mit SeaML:SeaLion . Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Fraunhofer CML. Hamburg, 08.08.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=D9pZBi6Nt9g>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Zantopp, Nico (2022): RoboVaas (Robotic Vessels as a Service) und seine Evolution –Modulares Autonomous Surface Vehicle als Multisensor-Trägersystem. DVW-Seminar. MST 2022 –

Multisensortechnologie: Von (A)nwendungen bis (Z)ukunftstechnologien. MST 2022 – Multisensortechnologie: Von (A)nwendungen bis (Z)ukunftstechnologien. Hamburg, 26.09.2022.

Zantopp, Nico; Delea, Cosmin; Ghorab, Mahmoud; Schneider, Vincent; Oeffner, Johannes (2022): Underwater localization for autonomous inspection of ship hulls by sensor fusion of data from a small-scale ASV and ROV. PortPIC. PortPIC. Hamburg, 2022.

Zimmermann, Patrick (2022): H2-Logistik für industrielle Großverbraucher. Maritime Innovation Insights. Fraunhofer CML. Hamburg, 19.05.2022. Online verfügbar unter <https://www.cml.fraunhofer.de/content/dam/cml/de/documents/Sonstiges/mii-2022/Session%203%20Zimmerman.pdf>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Zimmermann, Patrick (2022): Offshore Windenergiesysteme für die Wasserstoffversorgung. AIF - Forschungsnetzwerk Mittelstand. AIF - Forschungsnetzwerk Mittelstand. Duisburg, 21.09.2022.

Zimmermann, Patrick (2022): Der Hinterlandtransport von Wasserstoff in Deutschland. Erneuerbare Energien Hamburg (EEHH). Erneuerbare Energien Hamburg (EEHH). Hamburg, 11.10.2022. Online verfügbar unter <https://www.erneuerbare-energien-hamburg.de/de/events/details/7-gr%C3%BCnes-wasserstoff-sofa.html>, zuletzt geprüft am 22.03.2023.

Zimmermann, Patrick (2022): Grüner Wasserstoff - Alternativen für den Wasserstofftransport. Maritime Innovation Update. Fraunhofer CML. Hamburg, 23.11.2022. Online verfügbar unter <https://www.youtube.com/watch?v=IVIDFbPcZOM>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Zeitschriftenaufsatz

Banken, Elisabeth; Schneider, Vincent; Ben-Larbi, M.K; Pambaguian, L.; Oeffner, Johannes (2022): Biomimetic space debris removal: conceptual design of bio-inspired active debris removal scenarios. In: *CEAS Space Journal*.

Delea, Cosmin; Au, Ching Nok; Schneider, Vincent; Oeffner, Johannes (2022): System Architecture and Communication Infrastructure for the RoboVaaS project. In: *Journal of Oceans Engineering*.

Garrel, Joerg von; Jahn, Carlos (2022): Design Framework for the Implementation of AI-based (Service) Business Models for Small and Medium-sized Manufacturing Enterprises. In: *J Knowl Econ*. DOI: 10.1007/s13132-022-01003-z.

Grundmann, Robert; Ujkani, Arbresh; Honrath, Pascal (2022): Improving maritime situational awareness through augmented reality solutions. In: *European Journal of Navigation* 22 (2), S. 4–11.

Jahn, Carlos; Domnik, Tobias; Kälber, Stefan; Mahmudah, Noor; Grundwald, Armin; Leible, Ludwig (2022): International supply of solid and liquid biomass – importance of transportation in costs and greenhouse gas emissions, S. 291–308. Online verfügbar unter <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85142480203&origin=resultslist>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Jahn, Carlos; Kastner, Marvin (2022): Impact of Rubber-Tired Gantry Crane Dimension on Container Terminal Productivity. 13th International Conference, ICCL 2022, Barcelona, Spain, September 21–23, 2022, Proceedings. In: *Computational Logistics* 13557, S. 74–88. DOI: 10.1007/978-3-031-16579-5.

Jahn, Carlos; Weigell, Jürgen; Levina, Anastasia Ivanovna; Iliashenko, Viktoria (2022): The Northern Sea Route as a Factor of Sustainable Development of the Arctic Zone. In: *Contributions to Management Science*, S. 261–282.

Kolley, Lorenz; Rückert, Nicolas; Kastner, Marvin; Jahn, Carlos; Fischer, Kathrin (2022): Robust berth scheduling using machine learning for vessel arrival time prediction. In: *Flex Serv Manuf J* 35 (1), S. 29–69. DOI: 10.1007/s10696-022-09462-x.

Martius, Christoph; Klöver, Steffen (2022): Wo geht's zum nächsten Leercontainer? In: *Logistik Heute*. Online verfügbar unter <https://logistik-heute.de/fachmagazin/fachartikel/extra-forschung-wo-gehts-zum-naechsten-leercontainer-36054.html>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Martius, Christoph; Kretschmann, Lutz; Zacharias, Miriam; Jahn, Carlos; John, Ole (2022): Forecasting worldwide empty container availability with machine learning techniques. In: *J. shipp. trd.* 7 (1). DOI: 10.1186/s41072-022-00120-x.

Müller, Joshua Daniel (2022): Artificial Intelligence unlocks a new level of maritime efficiency. In: *Ports and harbors*.

Oeffner, Johannes (2022): Unbemannte Schiffsflotte für robotische Assistenzdienste. In: *Schiff&Hafen* (10), S. 38–39. Online verfügbar unter <https://www.schiffundhafen.de/themen/maritim-40.html>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Oeffner, Johannes (2022): Unmanned vessel fleet for robotic assistance services. In: *Ship and Offshore*.

Reimann, Maximilian (2022): Fleet Management Systems – Marktüberblick, Trends und Entwicklungen. In: *Schiff&Hafen*. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/f704adb6-bf07-4c83-8e74-2c2a2882580b/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Reimann, Maximilian (2022): Maintenance Management in high demand. In: *Ship & Offshore*.

Schneider, Vincent (2022): Autonomous inspection of port infrastructure. In: *Ship&Offshore Special SmartShip 2022*. Online verfügbar unter <https://www.dvvmedia-shop.de/buecher-reports/maritim/1306/ship-offshore-special-smartship-2022>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schneider, Vincent (2022): RoboVaaS (Robotic Vessels as a Service) und seine Evolution – das modulare ASV SeaML:SeaLion als Multisensor-Trägersystem. Beiträge zum 213. DVW-Seminar am 26. und 27. September 2022 in Hamburg. In: *MST 2022 – Multisensortechnologie: Von (A)nwendungen bis (Z)ukunftstechnologien*, S. 121–130. Online verfügbar unter <https://geodaesie.info/dvw-schriftenreihe/schriftenreihe-archiv/schriftenreihe-band-103>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Schneider, Vincent; Zantopp, Nico; Oeffner, Johannes (2022): Praxisorientierte Entwicklung von robotischen Systemen mit As-a-Service-Ansatz für den Hafen der Zukunft. In: *Hydrographische Nachrichten* (2), S. 14–21. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/7387846c-f8fe-49f8-b28f-937531f7903d/details>, zuletzt geprüft am 22.03.2023.

Schneider, Vincent; Zantopp, Nico; Oeffner, Johannes (2022): RoboVaaS. Praxisorientierte Entwicklung von robotischen Systemen mit As-a-Service-Ansatz für den Hafen der Zukunft. In: *Journal of Applied Hydrography* (2), S. 14–21. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/7387846c-f8fe-49f8-b28f-937531f7903d/details>, zuletzt geprüft am 20.03.2023.

Ujkani, Arbresh; Thielecke, Markus (2022): VR & AR technologies in and around the ship. In: *Baltic Transport Journal* (5), S. 68–69. Online verfügbar unter <https://baltictransportjournal.com/index.php?id=2526>, zuletzt geprüft am 22.03.2023.

Willrodt, Sina; Völkel, Ingo (2022): Einsatz automatisierter Lkw in Häfen und Terminals. In: *Schiffahrt & Häfen* (3), 54-56. Online verfügbar unter https://www.schiffundhafen.de/fileadmin/pdf_Fachartikel/Maritim/simulationshf322.pdf, zuletzt geprüft am 22.03.2023.

Willrodt, Sina; Zimmermann, Patrick (2022): Simulationsbasierte Analyse automatisierter Verkehrsflüsse in Häfen und Terminals. In: *Fraunhofer Allianz Verkehr Newsletter* (01), S. 3. Online verfügbar unter <https://publica.fraunhofer.de/entities/publication/835b75e0-647e-4a82-ae54-f1dc526fa64e/details>, zuletzt geprüft am 22.03.2023.

Zantopp, Nico (2022): The SeaML:SeaLion – a modular Autonomous Surface Vehicle to enable applied research . In: *HANSA International Maritime Journal*.

Zimmermann, Patrick; Völkel, Ingo (2022): When the carrier comes along with an autonomous truck. In: *Port Technology International* (117), S. 17–19. Online verfügbar unter <https://www.porttechnology.org/editions/digital-transformation/>, zuletzt geprüft am 22.03.2023.